

Rättelse: I satsen som gav
ett tillräckligt villkor för
inverterbarhet är det viktigt
att parametreringen är
kontinuerligt inverterbar.

Sats: Låt \vec{F} vara ett fält med kontinuerliga derivator och låt K_1, \dots vara en följd av kroppar med strå-yt utgående diameter, $d_n \rightarrow 0$, sådana att de alla innehåller punkten \vec{r}_0 .

Då gäller

$$\operatorname{div} \vec{F}(\vec{r}_0) = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{\oiint_{dK_n} \vec{F}(\vec{r}) \cdot \hat{n}(\vec{r}) d\sigma}{\iiint_{K_n} dx dy dz}$$

Bew: Gauss sats säger att

$$\oint_{\partial K_n} \vec{F}(\vec{r}) \cdot \hat{n}(\vec{r}) d\sigma = \iiint_{K_n} \operatorname{div} \vec{F}(\vec{r}) dx dy dz$$

Da \vec{F} har kontinuerliga derivator är $\operatorname{div} \vec{F}(\vec{r})$ en kontinuerlig funktion så medelvärdes satsen ger

$$\iiint_{K_n} \operatorname{div} \vec{F}(\vec{r}) dx dy dz = \operatorname{div} \vec{F}(\vec{r}_n) \iiint_{K_n} dx dy dz$$

för någon punkt $\vec{r}_n \in K_n$. Eftersom $d_n \rightarrow 0$ måste vi ha $\vec{r}_n \rightarrow \vec{r}_0$ vilket slutför beviset.

Ex/öm: En elektrisk laddning
ger upphov till ett fält $\vec{E} = Cq \frac{\vec{r}}{|\vec{r}|^2}$.

Bestäm flödet ut från sfären S

$$x^2 + y^2 + z^2 = 1.$$

$$\iint_S \vec{F}(\vec{r}) \cdot \hat{n}(\vec{r}) d\sigma$$

Lösning: Parametrisera sfären som

$$r(\theta, \varphi) = (\sin\theta \cos\varphi, \sin\theta \sin\varphi, \cos\theta)$$

$$0 \leq \theta \leq \pi, \quad 0 \leq \varphi \leq 2\pi$$

V_i vill räkna

$$\int_0^{2\pi} \int_0^{\pi} \vec{F}(\vec{r}(\theta, \varphi)) \cdot \left(\frac{\partial \vec{r}}{\partial \theta} \times \frac{\partial \vec{r}}{\partial \varphi} \right) d\theta d\varphi$$

$$\frac{\partial \vec{r}}{\partial \theta} = (\cos \theta \cos \varphi, \cos \theta \sin \varphi, -\sin \theta)$$

$$\frac{\partial \vec{r}}{\partial \varphi} = (-\sin \theta \sin \varphi, \sin \theta \cos \varphi, 0)$$

$$\frac{\partial \vec{r}}{\partial \theta} \times \frac{\partial \vec{r}}{\partial \varphi} = (\sin^2 \theta \cos \varphi, \sin^2 \theta \sin \varphi, \cos \theta \sin \theta)$$

$$\int_0^{2\pi} \int_0^{\pi} C_g \frac{\vec{r}(\theta, \varphi)}{|\vec{r}(\theta, \varphi)|^3} \cdot \frac{\partial \vec{r}}{\partial \theta} \times \frac{\partial \vec{r}}{\partial \varphi} d\theta d\varphi =$$

(Eftersom $\vec{r}(\theta, \varphi)$ ligger på enhetsfärd)
 är $|\vec{r}(\theta, \varphi)| = 1$.

$$= C_g \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi} \vec{r}(\theta, \varphi) \cdot \frac{\partial \vec{r}}{\partial \theta} \times \frac{\partial \vec{r}}{\partial \varphi} d\theta d\varphi =$$

$$= C_g \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi} (\sin\theta \cos\varphi, \sin\theta \sin\varphi, \cos\theta) \cdot (\sin^2\theta \cos\varphi, \sin^2\theta \sin\varphi, \cos\theta \sin\theta) d\theta d\varphi$$

$$= \int_0^7 \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi} \underbrace{\sin^3 \theta \cos^2 \phi + \sin^3 \theta \sin^2 \phi + \cos^2 \theta \sin \theta}_{1} d\theta d\phi$$

$$= \int_0^7 \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi} \sin^3 \theta + \cos^2 \theta \sin \theta d\theta d\phi$$

$$= \int_0^7 \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi} \sin \theta d\theta d\phi = 2\pi \int_0^7 \left[-\cos \theta \right]_0^{\pi} d\phi$$

$$= 4\pi \int_0^7 d\phi$$

Ex/övning: Beräkna $\operatorname{div} \vec{E}$.

Lösning: $\operatorname{div} \left(\frac{(x, y, z)}{|(x, y, z)|^3} \right) = \nabla \cdot \left(\frac{(x, y, z)}{|(x, y, z)|^3} \right)$

$$= \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{x}{|(x, y, z)|^3} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{y}{|(x, y, z)|^3} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{z}{|(x, y, z)|^3} \right)$$

$$= \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{x}{(x^2 + y^2 + z^2)^{\frac{3}{2}}} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{y}{(x^2 + y^2 + z^2)^{\frac{3}{2}}} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{z}{(x^2 + y^2 + z^2)^{\frac{3}{2}}} \right)$$

$$= \frac{|(x^2 + y^2 + z^2)|^{\frac{3}{2}} - x \cdot \frac{3}{2} (x^2 + y^2 + z^2)^{\frac{1}{2}} \cdot 2x}{(x^2 + y^2 + z^2)^3} + \text{motriv i y och z}$$
$$= 0$$

Konservativa fält i \mathbb{R}^3

Def: Som i 1A-et sägs ett
fält $\vec{F} = (P, Q, R)$ i rummet \mathbb{R}^3 vara konservativt
om linjeintegralen

$$\int_{\Gamma} \vec{F}(\vec{r}) \cdot d\vec{r} = \int_{\Gamma} P dx + Q dy + R dz$$

beräknas på kurvans ändpunkter.

Ex/öv: Beräkna linjeintegralen

$$\int_{\Gamma} \vec{F}(\vec{r}) \cdot d\vec{r} \quad \text{då} \quad \vec{F}(x, y, z) = (x, z, y)$$

och Γ parametreras av

$$\vec{r}(t) = (\cos t, t^2, \sin t), \quad 0 \leq t \leq 2\pi.$$

Lösning:
$$\int_{\Gamma} \vec{F}(\vec{r}) \cdot d\vec{r} = \int_0^{2\pi} \vec{F}(\vec{r}(t)) \cdot \vec{r}'(t) dt =$$

$$= \int_0^{2\pi} (\cos t, \sin t, t^2) \cdot (-\sin t, 2t, \cos t) dt =$$

$$= \int_0^{2\pi} -\cos t \sin t + 2t \sin t + t^2 \cos t \, dt =$$

$$= \int_0^{2\pi} -\frac{\sin 2t}{2} + \frac{d}{dt}(t^2 \sin t) \, dt$$

$$= \left[\cancel{\frac{\cos 2t}{4}} + t^2 \sin t \right]_0^{2\pi} = 4\pi^2 \sin 2\pi = 0$$

Sats: Låt $\vec{F}(\vec{r})$ vara ett fält
definierat i ett öppet, sammanhängande
område $D \subset \mathbb{R}^3$. Då är följande
ekvivalent

a) Fältet är konservativt

b) $\oint_{\Gamma} \vec{F}(\vec{r}) \cdot d\vec{r} = 0$ för varje sluten
kurva $\Gamma \subseteq D$.

c) Fältet har en potential U , dvs
gred $U(\vec{r}) = \vec{F}(\vec{r})$.

Ex: $\vec{F}(x, y, z) = (x, z, y)$ är konservativ
för det har en potential

$$U(x, y, z) = \frac{x^2}{2} + yz$$

Def: rotationen $\text{rot } \vec{F} = \nabla \times \vec{F}$

Ex: Om $\vec{F}(x, y, z) = (x, z, y)$ så blir

$$\text{rot } \vec{F} = \begin{vmatrix} \vec{e}_1 & \vec{e}_2 & \vec{e}_3 \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ x & z & y \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial y}{\partial y} - \frac{\partial z}{\partial z} & \frac{\partial y}{\partial x} + \frac{\partial z}{\partial z} & \frac{\partial x}{\partial z} - \frac{\partial x}{\partial y} \end{pmatrix} = (0, 0, 0)$$

Sats: Om fältet \vec{F} är konservativt och har kontinuerliga derivator i området D så är $\text{rot } \vec{F} = \vec{0}$ i hela D .

Bewis: Låt U vara \vec{F} 's potential
 dvs $\vec{F} = \left(\frac{\partial U}{\partial x}, \frac{\partial U}{\partial y}, \frac{\partial U}{\partial z} \right)$ så

$$\text{rot } \vec{F} = \begin{vmatrix} \vec{e}_1 & \vec{e}_2 & \vec{e}_3 \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ \frac{\partial U}{\partial x} & \frac{\partial U}{\partial y} & \frac{\partial U}{\partial z} \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial^2 U}{\partial y \partial z} - \frac{\partial^2 U}{\partial z \partial y} & \frac{\partial^2 U}{\partial z \partial x} - \frac{\partial^2 U}{\partial x \partial z} & \frac{\partial^2 U}{\partial x \partial y} - \frac{\partial^2 U}{\partial y \partial x} \end{pmatrix} = (0, 0, 0)$$