

①

## Inre produkter (avsnitt 6.1-6.2)

Kom ihåg: Skalärprodukten  $\bar{u} \cdot \bar{v}$  av  $\bar{u} = (u_1, \dots, u_n)$  och  $\bar{v} = (v_1, \dots, v_n)$  ges av

$$\bar{u} \cdot \bar{v} = u_1 v_1 + u_2 v_2 + \dots + u_n v_n$$

Egenskaper:

$$(1) \quad \bar{u} \cdot \bar{v} = \bar{v} \cdot \bar{u}$$

$$(2) \quad (\bar{u} + \bar{v}) \cdot \bar{w} = \bar{u} \cdot \bar{w} + \bar{v} \cdot \bar{w}$$

$$(3) \quad (k\bar{u}) \cdot \bar{v} = k(\bar{u} \cdot \bar{v})$$

$$(4) \quad \bar{v} \cdot \bar{v} \geq 0 \quad \text{för alla } \bar{v}, \text{ och } \bar{v} \cdot \bar{v} = 0 \text{ enbart då } \bar{v} = \bar{0}.$$

sid 335-336

En inre produkt på ett vektorrum  $V$  är en funktion som associerar ett tal, betecknat  $\langle \bar{u}, \bar{v} \rangle$ , till varje par av vektorer  $\bar{u}$  och  $\bar{v}$  i  $V$ , så att följande gäller för alla  $\bar{u}, \bar{v}, \bar{w}$  i  $V$  och skalärer  $k$ :

$$(1) \quad \langle \bar{u}, \bar{v} \rangle = \langle \bar{v}, \bar{u} \rangle$$

$$(2) \quad \langle \bar{u} + \bar{v}, \bar{w} \rangle = \langle \bar{u}, \bar{w} \rangle + \langle \bar{v}, \bar{w} \rangle$$

$$(3) \quad \langle k\bar{u}, \bar{v} \rangle = k\langle \bar{u}, \bar{v} \rangle$$

$$(4) \quad \langle \bar{v}, \bar{v} \rangle \geq 0, \text{ och } \langle \bar{v}, \bar{v} \rangle = 0 \text{ om och endast om } \bar{v} = \bar{0}.$$

Ett vektorrum med en inre produkt är ett inre produkt rum.

Exempel: Skalärprodukten är en inre produkt. Skalärprodukten brukar kallas för den euklidiska produkten.  $\mathbb{R}^n$  försedd med den euklidiska produkten är ett euklidiskt rum.

Exempel. För positiva tal  $a$  och  $b$  kan vi definiera en viktad euklidisk produkt

$$\langle (u_1, u_2), (v_1, v_2) \rangle = au_1 v_1 + bu_2 v_2.$$

Denna produkt uppfyller axiomen (1)-(4). Exempelvis har vi att

$$\langle \bar{v}, \bar{v} \rangle = av_1^2 + bv_2^2 \geq 0, \text{ med likhet bara då } v_1 = v_2 = 0.$$

Mer allmän viktnad euklidisk produkt i  $\mathbb{R}^n$  med  $a_1, a_2, \dots, a_n$  positiva:

$$\langle \bar{u}, \bar{v} \rangle = a_1 u_1 v_1 + a_2 u_2 v_2 + \dots + a_n u_n v_n.$$

Normen av en vektor  $\bar{u}$  i ett inre produkt rum definieras som

$$\|\bar{u}\| = \sqrt{\langle \bar{u}, \bar{u} \rangle}$$

Avståndet mellan två vektorer  $\bar{u}$  och  $\bar{v}$  är

$$d(\bar{u}, \bar{v}) = \|\bar{u} - \bar{v}\| = \sqrt{\langle \bar{u} - \bar{v}, \bar{u} - \bar{v} \rangle}$$

Exempel: Definiera  $\langle (u_1, u_2, u_3), (v_1, v_2, v_3) \rangle = 4u_1 v_1 + 5u_2 v_2 + 6u_3 v_3.$

Normen av  $\bar{u} = (1, 2, 3)$  är

$$\|\bar{u}\| = \sqrt{4 \cdot 1^2 + 5 \cdot 2^2 + 6 \cdot 3^2} = \sqrt{4 + 20 + 54} = \sqrt{78}$$

Normen av  $\bar{v} = (2, 3, 1)$  är

$$\|\bar{v}\| = \sqrt{4 \cdot 2^2 + 5 \cdot 3^2 + 6 \cdot 1^2} = \sqrt{16 + 45 + 6} = \sqrt{67}$$

Avståndet mellan  $\bar{u}$  och  $\bar{v}$  är

$$d(\bar{u}, \bar{v}) = \sqrt{\langle \bar{u} - \bar{v}, \bar{u} - \bar{v} \rangle} = \sqrt{\langle (-1, -1, 2), (-1, -1, 2) \rangle} = \sqrt{4 \cdot (-1)^2 + 5 \cdot (-1)^2 + 6 \cdot 2^2} = \sqrt{4 + 5 + 24} = \sqrt{33}$$

Egenskaper hos inre produkt rum:

$$\|\bar{v}\| \geq 0, \quad \|k\bar{v}\| = |k| \|\bar{v}\|, \quad d(\bar{u}, \bar{v}) = d(\bar{v}, \bar{u}),$$

$$d(\bar{u}, \bar{v}) \geq 0 \quad (\text{och } d(\bar{u}, \bar{v}) = 0 \text{ bara då } \bar{u} = \bar{v})$$

Annat exempel: Låt  $A$  vara en inverterbar  $n \times n$ -matris.

En inre produkt på  $\mathbb{R}^n$  ges då av

$$\langle \bar{u}, \bar{v} \rangle = (A\bar{u}) \cdot (A\bar{v}) = \bar{u}^T A^T A \bar{v}$$

Exempel med  $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 0 \end{bmatrix}$ :

$$\langle \bar{u}, \bar{v} \rangle = [u_1 \ u_2] \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} = [u_1 \ u_2] \begin{bmatrix} 10 & 2 \\ 2 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} = 10u_1 v_1 + 4u_2 v_2 + 2u_1 v_2 + 2u_2 v_1$$

③

Räkneregler för inre produkter: Se sid 342.

Exempel:  $\langle a\bar{u} + b\bar{v}, c\bar{u} + d\bar{v} \rangle$

$$\begin{aligned} &= \langle a\bar{u}, c\bar{u} + d\bar{v} \rangle + \langle b\bar{v}, c\bar{u} + d\bar{v} \rangle \\ &= \langle a\bar{u}, c\bar{u} \rangle + \langle a\bar{u}, d\bar{v} \rangle + \langle b\bar{v}, c\bar{u} \rangle + \langle b\bar{v}, d\bar{v} \rangle \\ &= ac\langle \bar{u}, \bar{u} \rangle + ad\langle \bar{u}, \bar{v} \rangle + bc\langle \bar{v}, \bar{u} \rangle + bd\langle \bar{v}, \bar{v} \rangle \\ &= ac\|\bar{u}\|^2 + ad\langle \bar{u}, \bar{v} \rangle + bc\langle \bar{u}, \bar{v} \rangle + bd\|\bar{v}\|^2 \\ &= ac\|\bar{u}\|^2 + (ad+bc)\langle \bar{u}, \bar{v} \rangle + bd\|\bar{v}\|^2 \end{aligned}$$

Specialfall då  $a=b=c=d=1$ :  $\langle \bar{u} + \bar{v}, \bar{u} + \bar{v} \rangle = \|\bar{u} + \bar{v}\|^2$ , så

$$\|\bar{u} + \bar{v}\|^2 = \|\bar{u}\|^2 + 2\langle \bar{u}, \bar{v} \rangle + \|\bar{v}\|^2, \text{ kvadreringsregeln!}$$

Annat specialfall:

$$\|\bar{u} - \bar{v}\|^2 = \|\bar{u}\|^2 - 2\langle \bar{u}, \bar{v} \rangle + \|\bar{v}\|^2$$

Observation: Om både  $\bar{u}$  och  $\bar{v}$  är normerade ( $\|\bar{u}\| = \|\bar{v}\| = 1$ ), så

$$0 \leq \|\bar{u} - \bar{v}\|^2 = \|\bar{u}\|^2 - 2\langle \bar{u}, \bar{v} \rangle + \|\bar{v}\|^2 = 2 - 2\langle \bar{u}, \bar{v} \rangle$$

$$\Rightarrow 2\langle \bar{u}, \bar{v} \rangle \leq 2 \Leftrightarrow \langle \bar{u}, \bar{v} \rangle \leq 1.$$

Om  $\bar{u}$  och  $\bar{v}$  inte är normerade men nollskilda, får vi

$$\left\langle \frac{\bar{u}}{\|\bar{u}\|}, \frac{\bar{v}}{\|\bar{v}\|} \right\rangle \leq 1 \Leftrightarrow \frac{1}{\|\bar{u}\| \cdot \|\bar{v}\|} \langle \bar{u}, \bar{v} \rangle \leq 1$$

$$\Leftrightarrow \langle \bar{u}, \bar{v} \rangle \leq \|\bar{u}\| \cdot \|\bar{v}\|$$

Från detta kan man även härleda att

$$-\langle \bar{u}, \bar{v} \rangle \leq \|\bar{u}\| \cdot \|\bar{v}\|$$

sid 345

och därmed Cauchy-Schwarz' olikhet:  $|\langle \bar{u}, \bar{v} \rangle| \leq \|\bar{u}\| \cdot \|\bar{v}\|$ .

(Kom ihåg:  $|\bar{u} \cdot \bar{v}| \leq \|\bar{u}\| \cdot \|\bar{v}\|$ , där  $\|\bar{u}\|$  och  $\|\bar{v}\|$  betecknar den vanliga normen.)

Triangelolikheten:  $\|\bar{u} + \bar{v}\| \leq \|\bar{u}\| + \|\bar{v}\|$ .

Visas med hjälp av Cauchy-Schwarz' olikhet; se sid 347.

sid 347

Ännu en generalisering: Två vektorer  $\bar{u}$  och  $\bar{v}$  är ortogonala med avseende på den inre produkten om  $\langle \bar{u}, \bar{v} \rangle = 0$ .

Exempel. Låt  $\langle (u_1, u_2, u_3), (v_1, v_2, v_3) \rangle = 4u_1v_1 + 5u_2v_2 + 6u_3v_3$

Låt  $\bar{u} = (1, 2, 1)$   $\bar{v} = (2, -3, 4)$  ,  $\bar{w} = (2, 1, -3)$

Vi ser att

$$\langle \bar{u}, \bar{v} \rangle = 4 \cdot 1 \cdot 2 + 5 \cdot 2 \cdot (-3) + 6 \cdot 1 \cdot 4 = 8 - 30 + 24 = 2$$

$$\langle \bar{u}, \bar{w} \rangle = 4 \cdot 1 \cdot 2 + 5 \cdot 2 \cdot 1 + 6 \cdot 1 \cdot (-3) = 8 + 10 - 18 = 0$$

$\bar{u}$  och  $\bar{w}$  är alltså ortogonala m.a.p. den givna inre produkten, medan  $\bar{u}$  och  $\bar{v}$  inte är det.

Studera den vanliga skalärprodukten:

$$\bar{u} \cdot \bar{v} = 1 \cdot 2 + 2 \cdot (-3) + 1 \cdot 4 = 2 - 6 + 4 = 0$$

$$\bar{u} \cdot \bar{w} = 1 \cdot 2 + 2 \cdot 1 + 1 \cdot (-3) = 2 + 2 - 3 = 1$$

Med avseende på denna produkt är alltså  $\bar{u}$  och  $\bar{v}$  ortogonala, medan  $\bar{u}$  och  $\bar{w}$  inte är det.

Läs själva om ortogonalt komplement på sid 349-350

## Ortonormala mängder och baser (avsnitt 6.3)

(5)

sid 353

En mängd med vektorer  $\{\bar{v}_1, \dots, \bar{v}_m\}$  i ett vektorrum är ortogonal om  $\langle \bar{v}_i, \bar{v}_j \rangle = 0$  för alla  $i \neq j$ . Om dessutom  $\|\bar{v}_i\| = 1$  för alla  $i$ , säger vi att mängden är ortonormal.

Exempel:  $\left\{ \begin{matrix} \bar{u}_1 & \bar{u}_2 & \bar{u}_3 \\ (1, 1, 1) & (1, -1, 0) & (1, 1, -2) \end{matrix} \right\}$  är en ortogonal mängd m.a.p. skalärprodukten:

$$\langle \bar{u}_1, \bar{u}_2 \rangle = \langle \bar{u}_1, \bar{u}_3 \rangle = \langle \bar{u}_2, \bar{u}_3 \rangle = 0.$$

Normering ger

$$\bar{v}_1 = \frac{1}{\sqrt{3}}(1, 1, 1), \quad \bar{v}_2 = \frac{1}{\sqrt{2}}(1, -1, 0), \quad \bar{v}_3 = \frac{1}{\sqrt{6}}(1, 1, -2)$$

$\leftarrow 1^2 + 1^2 + (-2)^2$

$\{\bar{v}_1, \bar{v}_2, \bar{v}_3\}$  är en ortonormal mängd.

Sats: En ortogonal mängd med nollskilda vektorer är linjärt oberoende.

Bervis: Anta att mängden är  $\{\bar{v}_1, \dots, \bar{v}_m\}$ , om

$$k_1 \bar{v}_1 + \dots + k_m \bar{v}_m = 0, \text{ så är, för varje } i,$$

$$\begin{aligned} 0 &= \langle \bar{v}_i, k_1 \bar{v}_1 + \dots + k_m \bar{v}_m \rangle = k_1 \langle \bar{v}_i, \bar{v}_1 \rangle + \dots + k_m \langle \bar{v}_i, \bar{v}_m \rangle \\ &= [\langle \bar{v}_i, \bar{v}_j \rangle = 0 \text{ om } i \neq j] = k_i \langle \bar{v}_i, \bar{v}_i \rangle = k_i \|\bar{v}_i\|^2, \end{aligned}$$

så  $k_i = 0$ . Linjärkombinationen  $k_1 \bar{v}_1 + \dots + k_m \bar{v}_m$  är alltså trivial.

En ortonormal mängd som utgör en bas för ett inre produkttrum  $V$  är en ortonormal bas för  $V$  ⑥

Faktum: Om  $\dim V = n$ , så utgör varje ortonormal mängd av storlek  $n$  en bas.

Koordinatvektorn för en vektor m.a.p. en ortonormal bas  $\{\bar{v}_1, \dots, \bar{v}_n\}$ :

$$\bar{u} = \langle \bar{u}, \bar{v}_1 \rangle \bar{v}_1 + \langle \bar{u}, \bar{v}_2 \rangle \bar{v}_2 + \dots + \langle \bar{u}, \bar{v}_n \rangle \bar{v}_n.$$

Anta nämligen att  $\bar{u} = c_1 \bar{v}_1 + \dots + c_n \bar{v}_n$ .

$$\begin{aligned} \text{Då är } \langle \bar{u}, \bar{v}_i \rangle &= \langle c_1 \bar{v}_1 + \dots + c_n \bar{v}_n, \bar{v}_i \rangle = c_1 \langle \bar{v}_1, \bar{v}_i \rangle + \dots + c_n \langle \bar{v}_n, \bar{v}_i \rangle \\ &= c_i \langle \bar{v}_i, \bar{v}_i \rangle = c_i \end{aligned}$$

Exempel:  $\bar{v}_1 = \frac{1}{\sqrt{3}}(1, 1, 1)$ ,  $\bar{v}_2 = \frac{1}{\sqrt{2}}(1, -1, 0)$ ,  $\bar{v}_3 = \frac{1}{\sqrt{6}}(1, 1, -2)$

Ortonormal bas för  $\mathbb{R}^3$  med den Euklidiska produkten.

Låt  $\bar{u} = (1, 2, 3)$

$$\langle \bar{u}, \bar{v}_1 \rangle = \frac{1}{\sqrt{3}}(1 \cdot 1 + 2 \cdot 1 + 3 \cdot 1) = \frac{6}{\sqrt{3}}$$

$$\langle \bar{u}, \bar{v}_2 \rangle = \frac{1}{\sqrt{2}}(1 \cdot 1 + 2 \cdot (-1) + 3 \cdot 0) = -\frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$\langle \bar{u}, \bar{v}_3 \rangle = \frac{1}{\sqrt{6}}(1 \cdot 1 + 2 \cdot 1 + 3 \cdot (-2)) = -\frac{3}{\sqrt{6}}$$

Alltså är  $\bar{u} = \frac{6}{\sqrt{3}} \bar{v}_1 - \frac{1}{\sqrt{2}} \bar{v}_2 - \frac{3}{\sqrt{6}} \bar{v}_3$ , och koordinatvektorn för  $\bar{u}$  i basen  $\{\bar{v}_1, \bar{v}_2, \bar{v}_3\}$  är:  $(6/\sqrt{3}, -1/\sqrt{2}, -3/\sqrt{6})$

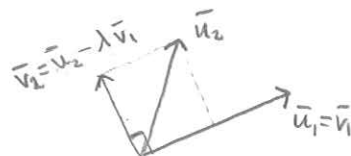
Viktigt resultat: Varje inre produkttrum av ändlig dimension har en ortonormal bas, och vi kan välja en sådan bas så att den innehåller en vektor parallell med en given vektor  $\bar{u}$ . Vi studerar detta i rum av dimension 2 och 3.

(7)

Låt  $V$  ha dimension 2, och låt  $\bar{u}_1$  vara en godtycklig nollskild vektor i  $V$ . Vi vill hitta en ortonormal bas där en vektor parallell med  $\bar{u}_1$  ingår.

Lösning: Välj  $\bar{u}_2$  godtyckligt så att  $\{\bar{u}_1, \bar{u}_2\}$  är en bas för  $V$ .

Sätt  $\bar{v}_1 = \bar{u}_1$ , och flytta ändpunkten för  $\bar{u}_2$  parallellt med  $\bar{v}_1$ , så att resultatet blir ortogonalt mot  $\bar{v}_1$ :



$$\bar{v}_2 = \bar{u}_2 - \lambda \bar{v}_1, \quad \langle \bar{v}_2, \bar{v}_1 \rangle = 0$$

Bestäm  $\lambda$ :

$$\begin{aligned} \langle \bar{v}_2, \bar{v}_1 \rangle = 0 &\Leftrightarrow \langle \bar{u}_2 - \lambda \bar{v}_1, \bar{v}_1 \rangle = 0 \Leftrightarrow \langle \bar{u}_2, \bar{v}_1 \rangle - \lambda \langle \bar{v}_1, \bar{v}_1 \rangle = 0 \\ &\Leftrightarrow \lambda = \frac{\langle \bar{u}_2, \bar{v}_1 \rangle}{\langle \bar{v}_1, \bar{v}_1 \rangle} \end{aligned}$$

Definiera alltså

$$\bar{v}_2 = \bar{u}_2 - \frac{\langle \bar{u}_2, \bar{v}_1 \rangle}{\|\bar{v}_1\|^2} \bar{v}_1$$

Obs:  $\frac{\langle \bar{u}_2, \bar{v}_1 \rangle}{\|\bar{v}_1\|^2} \bar{v}_1$  är den ortogonala projektionen av  $\bar{u}_2$  på  $\bar{v}_1$ .

En ortonormal bas erhålls genom att normera  $\bar{v}_1$  och  $\bar{v}_2$ .

Exempel:  $\bar{u}_1 = (2, 1)$ ,  $\bar{u}_2 = (4, 3)$ , euklidisk produkt. Sätt  $\bar{v}_1 = \bar{u}_1$  och

$$\bar{v}_2 = \bar{u}_2 - \frac{\langle \bar{u}_2, \bar{v}_1 \rangle}{\|\bar{v}_1\|^2} \bar{v}_1 = (4, 3) - \frac{4 \cdot 2 + 3 \cdot 1}{2^2 + 1^2} (2, 1) = \frac{1}{5} (-2, 4)$$

↑  
räkna på

En ortogonal bas ges alltså av  $\{\bar{v}_1, \bar{v}_2\}$ .

Snygga till genom att byta ut  $\frac{1}{5}(-2, 4)$  mot  $(-2, 4)$ :

$$\{(2, 1), (-2, 4)\}$$

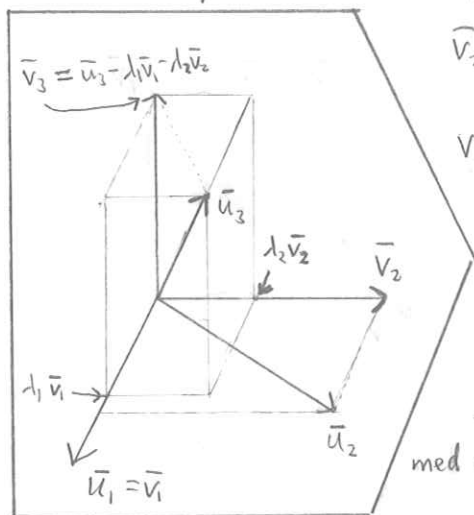
Nu är  $\|(2, 1)\| = \sqrt{5}$  och  $\|(-2, 4)\| = \sqrt{(-2)^2 + 4^2} = \sqrt{20} = 2\sqrt{5}$ ,

så en ortonormal bas ges av  $\left\{ \frac{1}{\sqrt{5}}(2, 1), \frac{1}{2\sqrt{5}}(-2, 4) \right\}$

$$= \left\{ \frac{1}{\sqrt{5}}(2, 1), \frac{1}{\sqrt{5}}(-1, 2) \right\}.$$

Låt nu  $V$  ha dimension 3, och låt  $\bar{u}_i$  vara en nollskild vektor.  
Hitta en ortonormal bas för  $V$  där en vektor är parallell med  $\bar{u}_1$ .

Lösning: Välj  $\bar{u}_2$  och  $\bar{u}_3$  godtyckligt så att  $\{\bar{u}_1, \bar{u}_2, \bar{u}_3\}$  är en bas för  $V$ . Sätt  $\bar{v}_1 = \bar{u}_1$



$$\bar{v}_2 = \bar{u}_2 - \frac{\langle \bar{u}_2, \bar{v}_1 \rangle}{\|\bar{v}_1\|^2} \bar{v}_1$$

$$\bar{v}_3 = \bar{u}_3 - \frac{\langle \bar{u}_3, \bar{v}_1 \rangle}{\|\bar{v}_1\|^2} \bar{v}_1 - \frac{\langle \bar{u}_3, \bar{v}_2 \rangle}{\|\bar{v}_2\|^2} \bar{v}_2$$

gör  $\bar{v}_3$  ortogonal mot  $\bar{v}_1$       gör  $\bar{v}_3$  ortogonal mot  $\bar{v}_2$

Gram-Schmidts  
ortogonaliserings-  
process

obs!  $\bar{v}_2$   
inte  $\bar{u}_2$

Exempel: Hitta en ortogonal bas för  $\mathbb{R}^3$  med euklidisk produkt så att basen innehåller en vektor parallell med  $\bar{u}_1 = (1, 2, 3)$ .

Lösning: En bas för  $\mathbb{R}^3$  ges av  $\{\bar{u}_1 = (1, 2, 3), \bar{u}_2 = (0, 1, 0), \bar{u}_3 = (0, 0, 1)\}$

Vi får  $\bar{v}_1 = \bar{u}_1 = (1, 2, 3)$

$$\begin{aligned} \bar{v}_2 &= \bar{u}_2 - \frac{\langle \bar{u}_2, \bar{v}_1 \rangle}{\|\bar{v}_1\|^2} \bar{v}_1 = (0, 1, 0) - \frac{1 \cdot 2}{1^2 + 2^2 + 3^2} (1, 2, 3) \\ &= \frac{1}{14} (-2, 10, -6) = \frac{1}{7} (-1, 5, -3) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \bar{v}_3 &= \bar{u}_3 - \frac{\langle \bar{u}_3, \bar{v}_1 \rangle}{\|\bar{v}_1\|^2} \bar{v}_1 - \frac{\langle \bar{u}_3, \bar{v}_2 \rangle}{\|\bar{v}_2\|^2} \bar{v}_2 \\ &= (0, 0, 1) - \frac{1 \cdot 3}{14} (1, 2, 3) - \frac{\frac{1}{7} (1 \cdot (-3))}{(\frac{1}{7})^2 (1^2 + 5^2 + 3^2)} \frac{1}{7} (-1, 5, -3) \\ &= (0, 0, 1) - \frac{3}{14} (1, 2, 3) - \frac{-3}{35} (-1, 5, -3) \stackrel{\text{räkna på}}{=} \frac{1}{70} (-21, 0, 7) \\ &= \frac{1}{10} (-3, 0, 1). \end{aligned}$$

En ortogonal bas ges alltså av  $\{(1, 2, 3), (-1, 5, -3), (-3, 0, 1)\}$

Normering:  $\|(1, 2, 3)\| = \sqrt{14}$ ,  $\|(-1, 5, -3)\| = \sqrt{35}$ ,  $\|(-3, 0, 1)\| = \sqrt{10}$ ,

så en ortonormal bas är

$$\left\{ \frac{1}{\sqrt{14}} (1, 2, 3), \frac{1}{\sqrt{35}} (-1, 5, -3), \frac{1}{\sqrt{10}} (-3, 0, 1) \right\}$$



### Minsta kvadratmetoden (avsnitt 6.4)

Studer ett inkonsistent ekvationssystem  $A\bar{x} = \bar{b}$ . Systemet saknar alltså lösning. Vi kan då istället försöka hitta  $\bar{x}$  så att avståndet mellan  $A\bar{x}$  och  $\bar{b}$  är minimalt, dvs  $\|\bar{b} - A\bar{x}\|$  är minimalt.

Diskussion: Låt  $A$  vara en  $m \times n$ -matris. Låt  $W$  vara delrummet till  $\mathbb{R}^m$  bestående av alla  $\bar{y}$  som kan skrivas  $\bar{y} = A\bar{x}$  för något  $\bar{x} \in \mathbb{R}^n$ . Vi vill då hitta  $\bar{y} \in W$  så att avståndet till  $\bar{b}$  är minimalt. Varje  $\bar{x}$  sådant att  $A\bar{x} = \bar{y}$  har då egenskapen att  $\|\bar{b} - A\bar{x}\|$  är minimalt.

Exempel:  $A = \begin{bmatrix} 2 & 4 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \end{bmatrix}$  och  $\bar{b} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$ . Då har

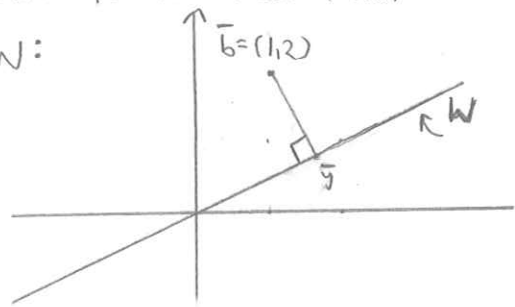
$A \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \bar{b}$  ingen lösning.  $W$  består av alla vektorer i  $\mathbb{R}^2$  på formen  $x(2,1) + y(4,2) + z(0,0) = x(2,1) + 2y(2,1) = (x+2y)(2,1)$ , dvs alla vektorer parallella med  $(2,1)$ .

Kortaste avståndet från  $\bar{b}$  till  $W$ :

Gå ortogonalt från  $\bar{b}$  till  $W$ .

Den punkt på  $W$  som är närmast  $\bar{b}$  är alltså

$$\begin{aligned} \bar{y} &= \text{projektion av } \bar{b} \text{ på } W \\ &= \frac{\bar{b} \cdot (2,1)}{\|(2,1)\|^2} (2,1) = \frac{4}{5} (2,1). \end{aligned}$$



$\bar{x}_0 = \begin{bmatrix} 4/5 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$  är ett exempel på en vektor sådan att  $A\bar{x}_0 = \bar{y} = \frac{4}{5} \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}$ .

sid 367

Vi säger att  $\bar{x}_0$  är en minstakvadratlösning till  $A\bar{x} = \bar{b}$  om  $\|\bar{b} - A\bar{x}_0\| \leq \|\bar{b} - A\bar{x}\|$  för alla  $\bar{x} \in \mathbb{R}^n$ .

Avståndet  $\|\bar{b} - A\bar{x}_0\|$  är lösningens fel (error)

Allmän lösningsmetod:

Sats. Vektorn  $\bar{x}_0$  minimerar uttrycket  $\|\bar{b} - A\bar{x}\|$  om  $\bar{b} - A\bar{x}_0$  är ortogonal mot varje vektor  $\bar{y}$  i  $W$ , alltså varje vektor i  $\mathbb{R}^m$  på formen  $A\bar{x}$ .

Anta nämligen att  $\langle \bar{b} - A\bar{x}_0, A\bar{x} \rangle = 0$  för varje  $\bar{x}$  i  $\mathbb{R}^n$ .

Då gäller för varje  $\bar{x}_1$  i  $\mathbb{R}^n$  att

$$\|\bar{b} - A\bar{x}_1\|^2 = \|\bar{b} - A\bar{x}_0 + \underbrace{A(\bar{x}_0 - \bar{x}_1)}_{\bar{x}_2}\|^2$$

$$= \|\bar{b} - A\bar{x}_0 + A\bar{x}_2\|^2$$

$$\text{(kvadreringsregeln)} = \|\bar{b} - A\bar{x}_0\|^2 + \|A\bar{x}_2\|^2 + 2\underbrace{\langle \bar{b} - A\bar{x}_0, A\bar{x}_2 \rangle}_{=0}$$

$$= \|\bar{b} - A\bar{x}_0\|^2 + \|A\bar{x}_2\|^2$$

$$\geq \|\bar{b} - A\bar{x}_0\|^2$$

Nu har vi att  $\langle \bar{b} - A\bar{x}_0, A\bar{x} \rangle = 0$  för varje  $\bar{x}$

$$\begin{aligned} \Leftrightarrow \underbrace{x^T A^T}_{\substack{\uparrow \\ m\text{-vektor}}} \cdot \underbrace{(A\bar{x})^T}_{\substack{\uparrow \\ m\text{-vektor}}} \cdot (\bar{b} - A\bar{x}_0) = 0 \quad \text{för } \underline{\text{varje}} \bar{x} \end{aligned}$$

$$\Leftrightarrow \underbrace{A^T}_{\substack{\uparrow \\ n \times m\text{-} \\ \text{matrix}}} \cdot \underbrace{(\bar{b} - A\bar{x}_0)}_{\substack{\uparrow \\ m\text{-vektor}}} = \underbrace{\bar{0}}_{\substack{\uparrow \\ n\text{-vektor}}}$$

$$\Leftrightarrow A^T A \bar{x}_0 = A^T \bar{b}$$

sid 368

Sats Varje lösning till systemet  $A^T A \bar{x} = A^T \bar{b}$  är en minstakvadratlösning till  $A\bar{x} = \bar{b}$ , och det finns alltid minst en lösning.

Exempel:  $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 3 \\ 5 & 4 \end{bmatrix}$  och  $\bar{b} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix}$ .

Vi får  $A^T A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 5 \\ 1 & 3 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 3 \\ 5 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 30 & 27 \\ 27 & 26 \end{bmatrix}$

$$A^T \bar{b} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 5 \\ 1 & 3 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 \\ 7 \end{bmatrix}$$

$$A^T A \bar{x} = A^T \bar{b} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 30 & 27 \\ 27 & 26 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 \\ 7 \end{bmatrix}$$

$$\left[ \begin{array}{cc|c} 30 & 27 & 5 \\ 27 & 26 & 7 \end{array} \right] \xrightarrow{\ominus} \sim \left[ \begin{array}{cc|c} 3 & 1 & -2 \\ 27 & 26 & 7 \end{array} \right] \sim \left[ \begin{array}{cc|c} 3 & 1 & -2 \\ 0 & 17 & 25 \end{array} \right]$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 3x + y = -2 \\ 17y = 25 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = \frac{1}{3}(-2 - y) = \frac{1}{3}(-2 - \frac{25}{17}) = \frac{1}{3}(-\frac{59}{17}) = -\frac{59}{51} \\ y = 25/17 \end{cases}$$

En minstkvaldratlösning till  $A\bar{x} = \bar{b}$  ges alltså av

$$\bar{x} = \left(-\frac{59}{51}, \frac{25}{17}\right)$$

Vi ser att  $\bar{b} - A\bar{x} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 16/51 \\ 107/51 \\ 5/51 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 35/51 \\ -5/51 \\ -5/51 \end{bmatrix}$   
↑  
jobbiga  
uträkningar

$$\text{och } \|\bar{b} - A\bar{x}\| = \sqrt{\frac{35^2 + (-5)^2 + (-5)^2}{51^2}} = \sqrt{\frac{5^2(7^2 + (-1)^2 + (-1)^2)}{51^2}} \\ = \frac{5}{51} \sqrt{51} = \frac{5}{\sqrt{51}} \approx 0,70$$

Avsnitt 6.5

sid 376

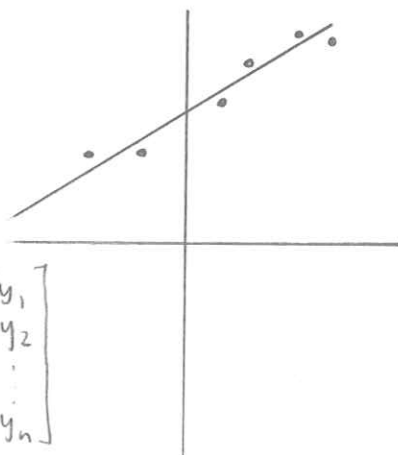
Tillämpning: Anta att vi har ett antal punkter i  $\mathbb{R}^2$ :

$(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_n, y_n)$ . (Någon sorts mätdata)

Vi vill hitta en linje  $y = a + bx$  så att punkterna ligger så nära linjen som möjligt.

Vi vill alltså hitta  $a$  och  $b$  så att vi är så nära som möjligt att uppfylla följande ekvationer:

$$\begin{aligned} a + bx_1 &= y_1 \\ a + bx_2 &= y_2 \\ &\vdots \\ a + bx_n &= y_n \end{aligned} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 1 & x_1 \\ 1 & x_2 \\ \vdots & \vdots \\ 1 & x_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}$$

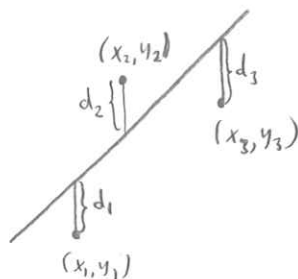


Sätt  $M = \begin{bmatrix} 1 & x_1 \\ \vdots & \vdots \\ 1 & x_n \end{bmatrix}$  och  $\bar{y} = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}$ . Ekvationen blir  $M \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \bar{y}$ .

Minstakvadratlösningen minimerar  $\|\bar{y} - M \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix}\|$ .

Detta är  $\sqrt{d_1^2 + \dots + d_n^2}$ , där

$d_i$  är det vertikala avståndet till linjen från punkten  $(x_i, y_i)$  (skillnaden i  $y$ -värde)



sid 377-378

Enligt tidigare resultat ges m.k.-lösningen

av lösningen  $\begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix}$  till ekvationen  $\underbrace{M^T M}_{2 \times 2\text{-matris}} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = M^T \bar{y}$

Exempel: Låt punkterna vara  $(1, 1), (2, 3), (4, 6), (7, 10)$

Detta ger  $M = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \\ 1 & 4 \\ 1 & 7 \end{bmatrix}$ ,  $\bar{y} = \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \\ 6 \\ 10 \end{bmatrix}$ , och

$$M^T M = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 4 & 7 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \\ 7 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 & 14 \\ 14 & 70 \end{bmatrix}, \quad M^T \bar{y} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 4 & 7 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \\ 6 \\ 10 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 20 \\ 101 \end{bmatrix}$$

Ekvationen blir alltså  $\begin{bmatrix} 4 & 14 \\ 14 & 70 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 20 \\ 101 \end{bmatrix} \xrightarrow[\text{räkna}]{\Leftrightarrow} \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1/6 \\ 31/21 \end{bmatrix}$

och linjen blir  $y = -\frac{1}{6} + \frac{31x}{21}$