

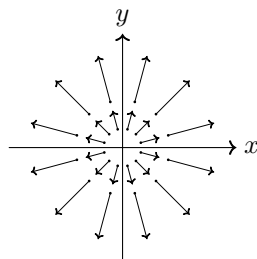
## Lektion 13, Flervariabelanalys den 15 februari 2000

### 15.1.2 Skissera vektorfältet

$$\mathbf{F}(x, y) = xe_x + ye_y$$

och bestäm dess fältlinjer.

I varje punkt  $(x, y)$  har vektorfältet en vektor med komponenter  $(x, y)$ , d.v.s. vektorn utgående från punkten är lika med punktens Ortsvektor.



En kurva  $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t) = (x(t), y(t))$  är en fältlinje till vektorfältet om

$$\dot{\mathbf{r}}(t) \text{ är parallell med } \mathbf{F}(\mathbf{r}(t)).$$

Detta villkor kan vi t.ex. formulera som

$$\begin{vmatrix} \dot{x}(t) & \dot{y}(t) \\ -F_x(\mathbf{r}(t)) & -F_y(\mathbf{r}(t)) \end{vmatrix} = 0,$$

där

$$\begin{aligned} \dot{\mathbf{r}}(t) &= (\dot{x}(t), \dot{y}(t)), \\ \mathbf{F}(\mathbf{r}(t)) &= (x(t), y(t)). \end{aligned}$$

Determinantvillkoret blir alltså

$$\begin{vmatrix} \dot{x}(t) & \dot{y}(t) \\ x(t) & y(t) \end{vmatrix} = \dot{x}y - x\dot{y} = 0. \quad (\dagger)$$

Om vi antar att  $x, y \neq 0$  då kan  $(\dagger)$  skrivas

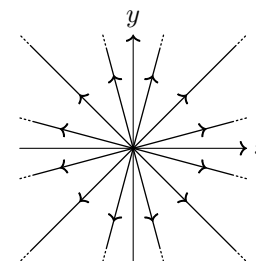
$$\frac{\dot{x}}{x} = \frac{\dot{y}}{y}.$$

Integration m.a.p.  $t$  av båda led ger

$$\begin{aligned} \text{VL} &= \int_0^t \frac{\dot{x}(t)}{x(t)} dt = \left[ \log |x(t)| \right]_0^t = \log |x(t)| - \log |x(0)| = \log \left| \frac{x(t)}{x(0)} \right| \\ \text{HL} &= \int_0^t \frac{\dot{y}(t)}{y(t)} dt = \left[ \log |y(t)| \right]_0^t = \log |y(t)| - \log |y(0)| = \log \left| \frac{y(t)}{y(0)} \right| \\ \Leftrightarrow & \quad y(t) = \pm \frac{y(0)}{x(0)} x(t). \end{aligned}$$

Minustecknet kan förkastas eftersom  $y(0) = +y(0) (\neq 0)$ .

Fältlinjerna är alltså räta linjer som går genom origo.



Om  $x = 0$  eller  $y = 0$  ger  $(\dagger)$  att  $\dot{x} = 0$  respektive  $\dot{y} = 0$ , vilket ger fältlinjer längs  $y$ -axeln respektive  $x$ -axeln.

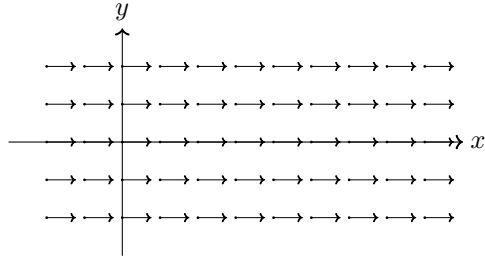
Om  $x = 0$  och  $y = 0$  befinner vi oss i en singularär punkt där vektorfältet har en nollvektor.

15.1.4 Skissera vektorfältet

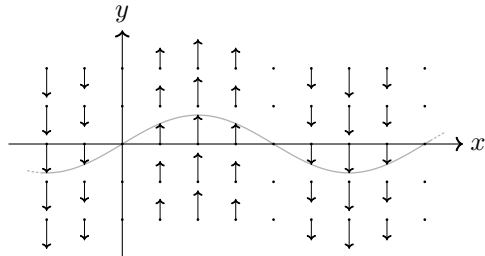
$$\mathbf{F}(x, y) = e_x + \sin x e_y$$

och bestäm dess fältlinjer.

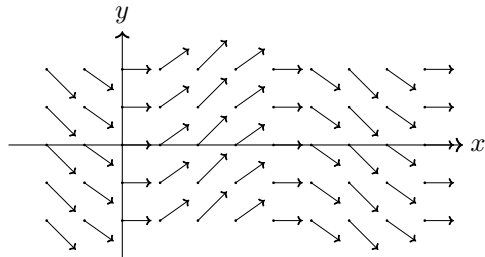
I varje punkt har vektorfältet  $x$ -komponenten 1.



Vektorfältets  $y$ -komponent har beroendet  $\sin x$ .



Sammanlagt har vektorfältet utseendet



En kurva  $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t) = (x(t), y(t))$  är en fältlinje om

$$\dot{\mathbf{r}}(t) \text{ är parallell med } \mathbf{F}(\mathbf{r}(t)),$$

d.v.s. om

$$\begin{vmatrix} -\dot{\mathbf{r}}(t) & - \\ -\mathbf{F}(\mathbf{r}(t)) & - \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \dot{x}(t) & \dot{y}(t) \\ 1 & \sin x(t) \end{vmatrix} = 0 \quad \Leftrightarrow \quad \dot{y} = \dot{x} \sin x.$$

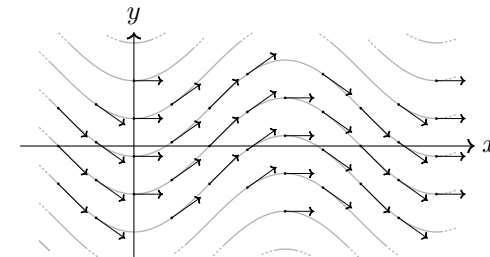
Vi integrerar båda led

$$\text{VL} = \int_0^t \dot{y}(t) dt = y(t) - y(0),$$

$$\text{HL} = \int_0^t \dot{x}(t) \sin x(t) dt = \left[ -\cos x(t) \right]_0^t = -\cos x(t) + \cos x(0).$$

Alltså är fältlinjerna i formen

$$y = -\cos x + C.$$



15.1.10 Beskriv fältlinjerna till hastighetsfältet

$$\mathbf{v}(x, y, z) = x\mathbf{e}_x + y\mathbf{e}_y - x\mathbf{e}_z.$$

En kurva  $\mathbf{r}(t) = (x(t), y(t), z(t))$  är en fältlinje om

$$\dot{\mathbf{r}}(t) \text{ är parallell med } \mathbf{v}(\mathbf{r}(t)).$$

Detta villkor kan formuleras som

$$\dot{\mathbf{r}}(t) = \lambda(t) \mathbf{v}(\mathbf{r}(t))$$

$$\Leftrightarrow \dot{x}(t) = \lambda(t) x(t) \quad (1)$$

$$\dot{y}(t) = \lambda(t) y(t) \quad (2)$$

$$\dot{z}(t) = \lambda(t) z(t) \quad (3)$$

för någon skalärfunktion  $\lambda(t)$ . (1) och (3) ger att

$$\dot{z}(t) = -\lambda(t) x(t) = -\dot{x}(t)$$

som efter integrering ger

$$\text{VL} = \int_0^t \dot{z}(t) dt = z(t) - z(0),$$

$$\text{HL} = \int_0^t -\dot{x}(t) dt = -x(t) + x(0),$$

$$\Leftrightarrow z(t) = -x(t) + x(0) + z(0).$$

Ekvation (1) och (2) kan skrivas om till

$$\frac{\dot{x}(t)}{x(t)} = \frac{\dot{y}(t)}{y(t)}.$$

Integrering av båda led ger

$$\text{VL} = \int_0^t \frac{\dot{x}(t)}{x(t)} dt = \left[ \log |x(t)| \right]_0^t = \log \left| \frac{x(t)}{x(0)} \right|$$

$$\text{HL} = \int_0^t \frac{\dot{y}(t)}{y(t)} dt = \left[ \log |y(t)| \right]_0^t = \log \left| \frac{y(t)}{y(0)} \right|$$

$$\Leftrightarrow y(t) = \pm \frac{y(0)}{x(0)} x(t).$$

Stoppa vi in  $t = 0$  i formeln för  $y(t)$  fås  $y(0) = \pm y(0)$  och därför måste minus-tecknet förkastas. Alltså ges fältlinjerna av kurvskaran

$$y = C_1 x, \\ z = -x + C_2.$$

### 15.2.2 Undersök om vektorfältet

$$\mathbf{F}(x, y, z) = y\mathbf{e}_x + x\mathbf{e}_y + z^2\mathbf{e}_z$$

är konservativt, och bestäm i sådant fall potentialen.

Vektorfältet  $\mathbf{F}$  är konservativt om det finns en potential  $\Phi$  s.a.

$$\nabla\Phi = \left( \frac{\partial\Phi}{\partial x}, \frac{\partial\Phi}{\partial y}, \frac{\partial\Phi}{\partial z} \right) = \mathbf{F}(x, y, z) = (y, x, z^2). \quad (*)$$

Ett nödvändigt villkor för att en potential  $\Phi$  ska existera är att vektorfältet  $\mathbf{F}$  har en symmetrisk Jakobian. Vi har

$$\frac{\partial\mathbf{F}}{\partial(x, y, z)} = \begin{pmatrix} \frac{\partial F_1}{\partial x} & \frac{\partial F_1}{\partial y} & \frac{\partial F_1}{\partial z} \\ \frac{\partial F_2}{\partial x} & \frac{\partial F_2}{\partial y} & \frac{\partial F_2}{\partial z} \\ \frac{\partial F_3}{\partial x} & \frac{\partial F_3}{\partial y} & \frac{\partial F_3}{\partial z} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2z \end{pmatrix}$$

som är symmetrisk. Vektorfältet kan alltså möjligtvis vara konservativt.

Integrerar vi upp  $\partial\Phi/\partial x$ ,  $\partial\Phi/\partial y$  och  $\partial\Phi/\partial z$  i (\*) fås

$$\Phi = xy + C_1(y, z),$$

$$\Phi = xy + C_2(x, z),$$

$$\Phi = \frac{1}{3}z^3 + C_3(x, y).$$

Dessa samband tillsammans visar att

$$\Phi = xy + \frac{1}{3}z^3$$

är en potential till  $\mathbf{F}$  som därmed är konservativt.

**15.2.4** Undersök om vektorfältet

$$\mathbf{F}(x, y, z) = \frac{x}{x^2 + y^2} \mathbf{e}_x + \frac{y}{x^2 + y^2} \mathbf{e}_y$$

är konservativt, och bestäm i sådant fall potentialen.

Det första testet vi ska utföra är att undersöka om vektorfältets Jakobian är symmetrisk. Uttryckt i  $\mathbf{F} = (F_1, F_2)$  blir detta villkor

$$\frac{\partial F_1}{\partial y} = \frac{\partial F_2}{\partial x}$$

som i vårt fall blir

$$\begin{aligned} \text{VL} &= \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{x}{x^2 + y^2} \right) = -\frac{x}{(x^2 + y^2)^2} \cdot 2y = \frac{-2xy}{(x^2 + y^2)^2}, \\ \text{HL} &= \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{y}{x^2 + y^2} \right) = -\frac{y}{(x^2 + y^2)^2} \cdot 2x = \frac{-2xy}{(x^2 + y^2)^2}. \end{aligned}$$

Vektorfältet klarade alltså testet. En potential  $\Phi$  till  $\mathbf{F}$  ska uppfylla

$$\nabla \Phi = \left( \frac{\partial \Phi}{\partial x}, \frac{\partial \Phi}{\partial y} \right) = \mathbf{F}(x, y) = \left( \frac{x}{x^2 + y^2}, \frac{y}{x^2 + y^2} \right)$$

och i komponentform

$$\frac{\partial \Phi}{\partial x} = \frac{x}{x^2 + y^2}, \quad (1)$$

$$\frac{\partial \Phi}{\partial y} = \frac{y}{x^2 + y^2}. \quad (2)$$

Vi integrerar upp (1) med avseende på  $x$ ,

$$\begin{aligned} \Phi &= \int \frac{x}{x^2 + y^2} dx = \{ s = x^2 + y^2; ds = 2x dx \} \\ &= \frac{1}{2} \int \frac{ds}{s} = \frac{1}{2} \log |s| + C(y) = \frac{1}{2} \log(x^2 + y^2) + C(y). \end{aligned}$$

Detta insatt i (2) ger

$$\text{VL av (2)} = \frac{\partial \Phi}{\partial y} = \frac{\frac{1}{2}}{x^2 + y^2} \cdot 2y + C'(y) = \frac{y}{x^2 + y^2} + C'(y)$$

$$\text{HL av (2)} = \frac{y}{x^2 + y^2}$$

vilket ger  $C'(y) = 0$ , d.v.s.  $C = \text{konstant}$  som vi kan välja till 0. En potential är alltså

$$\Phi(x, y, z) = \frac{1}{2} \log(x^2 + y^2).$$

Notera att eftersom vektorfältet inte är definierat i origo är  $\mathbf{F}$  konservativt överallt utom i origo.

**15.2.6** Undersök om vektorfältet

$$\mathbf{F}(x, y, z) = e^{x^2 + y^2 + z^2} (xz\mathbf{e}_x + yz\mathbf{e}_y + xy\mathbf{e}_z)$$

är konservativt, och bestäm i sådant fall potentialen.

Ett nödvändigt villkor för att  $\mathbf{F}$  ska vara konservativ är att dess Jakobian

$$\frac{\partial \mathbf{F}}{\partial(x, y, z)} = \begin{pmatrix} \frac{\partial F_1}{\partial x} & \frac{\partial F_1}{\partial y} & \frac{\partial F_1}{\partial z} \\ \frac{\partial F_2}{\partial x} & \frac{\partial F_2}{\partial y} & \frac{\partial F_2}{\partial z} \\ \frac{\partial F_3}{\partial x} & \frac{\partial F_3}{\partial y} & \frac{\partial F_3}{\partial z} \end{pmatrix}$$

är symmetrisk, d.v.s. att följande samband är uppfyllda

$$\frac{\partial F_1}{\partial y} = \frac{\partial F_2}{\partial x}, \quad (1)$$

$$\frac{\partial F_1}{\partial z} = \frac{\partial F_3}{\partial x}, \quad (2)$$

$$\frac{\partial F_2}{\partial z} = \frac{\partial F_3}{\partial y}. \quad (3)$$

Vi kontrollerar,

$$\text{VL av (1)} = \frac{\partial}{\partial y} (xz e^{x^2+y^2+z^2}) = xz e^{x^2+y^2+z^2} 2y,$$

$$\text{HL av (1)} = \frac{\partial}{\partial x} (yz e^{x^2+y^2+z^2}) = yz e^{x^2+y^2+z^2} 2x,$$

$$\text{VL av (2)} = \frac{\partial}{\partial z} (xz e^{x^2+y^2+z^2}) = (x + 2xz^2) e^{x^2+y^2+z^2},$$

$$\text{HL av (2)} = \frac{\partial}{\partial x} (xy e^{x^2+y^2+z^2}) = (y + 2x^2y) e^{x^2+y^2+z^2},$$

vilket visar att  $\mathbf{F}$  inte är konservativ.

### 15.2.10 Visa att vektorfältet

$$\mathbf{F}(x, y, z) = \frac{2x}{z} \mathbf{e}_x + \frac{2y}{z} \mathbf{e}_y + \left(1 - \frac{x^2 + y^2}{z^2}\right) \mathbf{e}_z$$

är konservativt och bestäm dess potential.

Beskriv ekvipotentialytorna och bestäm fältlinjerna till  $\mathbf{F}$ .

Vektorfältet  $\mathbf{F}$  är konservativt om det finns en potential  $\Phi$  s.a.

$$\nabla\Phi = \left(\frac{\partial\Phi}{\partial x}, \frac{\partial\Phi}{\partial y}, \frac{\partial\Phi}{\partial z}\right) = \mathbf{F},$$

d.v.s.

$$\frac{\partial\Phi}{\partial x} = \frac{2x}{z}, \quad \frac{\partial\Phi}{\partial y} = \frac{2y}{z} \quad \text{och} \quad \frac{\partial\Phi}{\partial z} = 1 - \frac{x^2 + y^2}{z^2}. \quad (1), (2), (3)$$

Vi integrerar upp (1) med avseende på  $x$ ,

$$\Phi = \int \frac{2x}{z} dx = \frac{x^2}{z} + C_1(y, z).$$

Detta insatt i (2) ger

$$0 + \frac{\partial C_1}{\partial y} = \frac{2y}{z}$$

som efter integrering m.a.p.  $y$  ger

$$C_1(y, z) = \int \frac{2y}{z} dy = \frac{y^2}{z} + C_2(z),$$

d.v.s.  $\Phi = \frac{x^2}{z} + \frac{y^2}{z} + C_2(z)$ . Stoppar vi slutligen in detta i (3) fås

$$\begin{aligned} C_2'(z) - \frac{x^2}{z^2} - \frac{y^2}{z^2} &= 1 - \frac{x^2 + y^2}{z^2} &\Leftrightarrow & C_2'(z) = 1 \\ \Leftrightarrow C_2(z) &= z + C_3. \end{aligned}$$

En potential till  $\mathbf{F}$  är alltså ( $C_3$  vald till 0)

$$\Phi = \frac{x^2 + y^2}{z} + z.$$

Ekvipotentialytorna ges av alla punkter  $(x, y, z)$  som uppfyller

$$\Phi(x, y, z) = C$$

för ett fixt  $C$ , d.v.s.

$$\begin{aligned} \frac{x^2 + y^2}{z} + z &= C &\Leftrightarrow & x^2 + y^2 + z^2 = Cz \\ \Leftrightarrow x^2 + y^2 + (z - C/2)^2 &= (C/2)^2. \end{aligned}$$

Ekvipotentialytorna är alltså sfäriska skal med mittpunkt i  $(0, 0, C/2)$  och radie  $C/2$ .

En fältlinje  $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t) = (x(t), y(t), z(t))$  uppfyller villkoret

$$\dot{\mathbf{r}}(t) \text{ är parallell med } \mathbf{F}(\mathbf{r}(t))$$

som vi kan formulera som determinantvillkoret

$$\begin{vmatrix} \dot{x} & \dot{y} & \dot{z} \\ \frac{2x}{z} & \frac{2y}{z} & 1 - \frac{x^2 + y^2}{z^2} \\ a & b & c \end{vmatrix} = 0$$

för alla vektorer  $(a, b, c)$ . Kofaktorutveckling längs tredje raden ger

$$a \begin{vmatrix} \dot{y} & \dot{z} \\ \frac{2y}{z} & 1 - \frac{x^2 + y^2}{z^2} \end{vmatrix} - b \begin{vmatrix} \dot{x} & \dot{z} \\ \frac{2x}{z} & 1 - \frac{x^2 + y^2}{z^2} \end{vmatrix} + c \begin{vmatrix} \dot{x} & \dot{y} \\ \frac{2x}{z} & \frac{2y}{z} \end{vmatrix} = 0.$$

Eftersom detta ska gälla för alla val av  $a, b$  och  $c$  måste de tre minorerna vara noll.

$$\begin{aligned} \begin{vmatrix} \dot{y} & \dot{z} \\ \frac{2y}{z} & 1 - \frac{x^2 + y^2}{z^2} \end{vmatrix} &= \dot{y} \left(1 - \frac{x^2 + y^2}{z^2}\right) - \frac{2y\dot{z}}{z} = 0, \\ \begin{vmatrix} \dot{x} & \dot{z} \\ \frac{2x}{z} & 1 - \frac{x^2 + y^2}{z^2} \end{vmatrix} &= \dot{x} \left(1 - \frac{x^2 + y^2}{z^2}\right) - \frac{2x\dot{z}}{z} = 0 \\ \begin{vmatrix} \dot{x} & \dot{y} \\ \frac{2x}{z} & \frac{2y}{z} \end{vmatrix} &= \frac{2\dot{x}y}{z} - \frac{2x\dot{y}}{z} = 0, \end{aligned}$$

som efter förenkling ger ekvationerna

$$\dot{y}(z^2 - x^2 - y^2) - 2yz\dot{z} = 0 \quad (1)$$

$$\dot{x}(z^2 - x^2 - y^2) - 2xz\dot{z} = 0 \quad (2)$$

$$\dot{x}y - x\dot{y} = 0 \quad (3)$$

Ekvation (3) ger

$$\frac{\dot{x}}{x} = \frac{\dot{y}}{y}$$

och efter integrering (se uppgift 15.1.2)

$$y(t) = \frac{y(0)}{x(0)} x(t) = C x(t).$$

Sätter vi in detta i (1) och (2) får vi

$$\dot{x}(z^2 - x^2 - C^2 x^2) - 2xz\dot{z} = 0 \quad \Leftrightarrow \quad \frac{\dot{x}}{2x} = \frac{z/x \cdot \dot{z}/x}{(z/x)^2 - (1 + C^2)}.$$

Notera att variabeln  $z$  förekommer endast i kombinationerna  $z/x$  och  $\dot{z}/x$ . Om vi därför provar att införa en ny variabel  $u = z/x$  får vi att

$$\dot{u} = \frac{\dot{z}x - z\dot{x}}{x^2} = \frac{\dot{z}}{x} - \frac{z}{x} \frac{\dot{x}}{x} = \frac{\dot{z}}{x} - u \frac{\dot{x}}{x} \quad \Leftrightarrow \quad \frac{\dot{z}}{x} = \dot{u} + u \frac{\dot{x}}{x}$$

och ekvationen blir

$$\frac{1}{2} \frac{\dot{x}}{x} = \frac{u(\dot{u} + u \frac{\dot{x}}{x})}{u^2 - (1 + C^2)} \quad \Leftrightarrow \quad \frac{\dot{x}}{x} = \frac{\frac{u\dot{u}}{u^2 - (1 + C^2)}}{\frac{1}{2} - \frac{u^2}{u^2 - (1 + C^2)}} = -\frac{2u\dot{u}}{u^2 + (1 + C^2)}.$$

Vi integrerar båda led m.a.p.  $t$ ,

$$\text{VL} = \int_0^t \frac{\dot{x}}{x} dt = \left[ \log |x(t)| \right]_0^t = \log \left| \frac{x(t)}{x(0)} \right|$$

$$\text{HL} = - \int_0^t \frac{2u\dot{u} dt}{u^2 + (1 + C^2)} = \{ s = u^2 + (1 + C^2); ds = 2u\dot{u} dt \}$$

$$= - \int \frac{ds}{s} = - \log \left| \frac{s(t)}{s(0)} \right| = - \log \left| \frac{u^2 + (1 + C^2)}{D_1} \right|$$

$$= - \log \left| \frac{z^2/x^2 + (1 + C^2)}{D_1} \right|$$

$$\Leftrightarrow \quad \frac{x}{x(0)} = \frac{D_1 x^2}{z^2 + (1 + C^2)x^2} \quad \Leftrightarrow \quad 1 = \frac{D_2 x}{z^2 + (1 + C^2)x^2}$$

$$\Leftrightarrow \quad z^2 + (1 + C^2)x^2 = D_2 x$$

$$\Leftrightarrow \quad z^2 + (1 + C^2) \left( x - \frac{D_2}{2(1 + C^2)} \right)^2 = \frac{D_2^2}{4(1 + C^2)}$$

$$\Leftrightarrow \quad z^2 + \left( \frac{x - D_3}{D_3} \right)^2 = 1.$$

Fältlinjerna kan alltså skrivas i formen

$$\begin{aligned} y &= Cx, \\ z^2 + \left( \frac{x - D_3}{D_3} \right)^2 &= 1, \end{aligned}$$

d.v.s. fältlinjerna blir räta linjer när de projiceras på  $x, y$ -planet och ellipser när de projiceras på  $x, z$ -planet.

