

KTH, Matematik

**Lappskrivning nummer 5 till kursen Linjär algebra, SF1604, för F1 den 24/11 2008, 10:15-10:55.**

Namn/person-nummer:

Resultat:

Godkänd på uppgift 1 ger 1 bonus poäng till Del I av tentamen och omtentamen. Godkänd på uppgift 2 ger 1 bonus poäng till Del II av tentamen och omtentamen.

**OBS Svaret skall motiveras och lösningen skrivas, ordentligt och klart, på detta pappers fram- och baksida. Inga hjälpmedel är tillåtna.**

1. Låt  $F : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^4$  vara den linjär avbildning definierad av:

$$F(v_1) = u_2 + 2u_3, F(v_2) = -u_1 + u_4, F(v_3) = 2u_1 + u_2$$

där  $B = \{v_1, v_2, v_3\}$  är en bas till  $\mathbf{R}^3$  och  $B' = \{u_1, u_2, u_3, u_4\}$  är en bas till  $\mathbf{R}^4$ . Bestäm  $\text{rang}(F)$  och  $\text{nullity}(F)$ .

**Lösning**

$$[F]_B^{B'} = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 2 \\ 1 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$\text{Ker}(F) = \{v \in \mathbf{R}^3 \text{ sådan att } [F]_B^{B'} v = 0\}$  och  $\text{nullity}(F) = \dim(\text{Ker}(F))$ .  
 $\text{Ker}(F)$  består av lösningarna  $(x, y, z)$  till systemet

$$\begin{cases} -y + 2z = 0 \\ x + z = 0 \\ 2x = 0 \\ y = 0 \end{cases}$$

Det följer att  $\text{Ker}(F) = \{0\}$  och  $\text{nullity}(F) = 0$ . Från formeln  $3 = \text{nullity}(F) + \text{rang}(F)$ , så får man att  $\text{rang}(F) = 3$ .

2. Betrackta matrisen:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Finns det en ortogonal matris  $O$  och en diagonal matris  $D$  sådana att  $D = O^{-1}AO$ ?

Om svaret är ja, hitta matriserna  $O$  och  $D$ .

**Lösning** Ertersom matrisen äe symmetrisk då är matrisen ortogonalt diagonaliserbar, som betyder att det finns en ortogonal matris  $O$  och en diagonal matris  $D$  sådana att  $D = O^{-1}AO$ .

Från  $P_A(\lambda) = \det(A - \lambda I_3) = (1 - \lambda)^3 - 4(1 - \lambda) = (1 - \lambda)(1 - 2\lambda + \lambda^2 - 4)$  så hittar man egenvärdena till  $A$  :

$$p_A(\lambda) = (1 - \lambda)(\lambda - 3)(\lambda + 1) = 0, \lambda_1 = 1, \lambda_2 = 3, \lambda_3 = -1.$$

Egenvektorer från skilda evenvärden utgör en ortogonal bas  $B$ :

$$B = \text{bas}(E_1) \cup \text{bas}(E_3) \cup \text{bas}(E_{-1}).$$

$$\lambda = 1, (A - I_3)v = 0 \text{ ger } \begin{cases} 2z = 0 \\ 2x = 0 \end{cases} \quad E_1 = \text{Span}((0, 1, 0)).$$

$$\lambda = 3, (A - 3I_3)v = 0 \text{ ger } \begin{cases} -2x + 2z = 0 \\ -2y = 0 \\ 2x - 2z = 0 \end{cases} \quad E_3 = \text{Span}((1, 0, 1)).$$

$$\lambda = -1, (A + I_3)v = 0 \text{ ger } \begin{cases} 2x + 2z = 0 \\ 2y = 0 \\ 2x + 2z = 0 \end{cases} \quad E_{-1} = \text{Span}((1, 0, -1)).$$

After vi normerar egenvektorerna så får vi en ON bas till  $\mathbf{R}^3$ :

$$B = \{(0, 1, 0), (\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, \frac{1}{\sqrt{2}}), (\frac{1}{\sqrt{2}}, 0, -\frac{1}{\sqrt{2}})\}.$$

$O$  är den ortogonala metrisen som beskriver basbytet från basen  $B$  till standardbasen  $S$  och  $D$  är den diagonala matrisen med egenvärden på diagonalen:

$$O : \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}, D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$